

クルマの安全運転支援を支える センシング・情報通信技術

講演概要

クルマの運転行動の基本は、「認知」、「判断」、「操作」である。このうち、「認知」は、周辺環境を認識するものであり、安全運転支援において重要な役割を持つ。

本講演では、クルマの安全運転支援を支える技術として、認知に不可欠なセンシング及び情報通信技術を紹介する。併せて、若い技術者への期待などについても述べる。

講師

株式会社 デンソー
研究開発1部・部長

澤田 学 氏



期 日 平成28年10月14日(金)16:40~18:10

場 所 金沢工業大学 12号館イノベーションホール

(参加受付不要)

問合先 金沢工業大学・事務局(3022)